

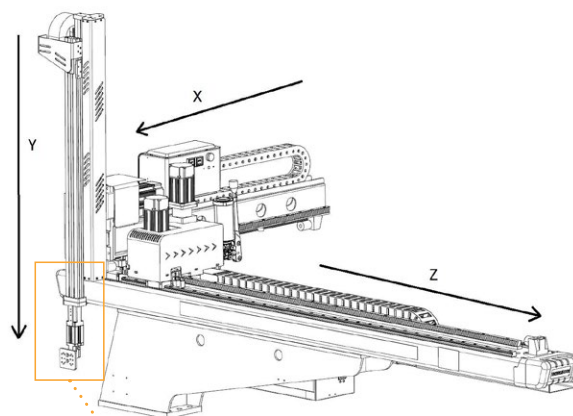


FPSERVICES AUTOMATION

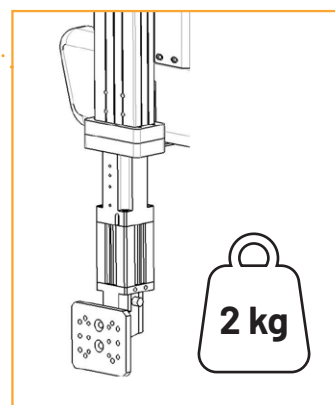
BRT.NG11WSS3 High Speed

Robot cartesiano 3 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 3 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
0,87 s
Extract dry cycle



BRT.NG11WSS3 (P/F)

Robot cartesiano ad alta velocità con 3 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 0,87 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 2 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.NG11WSS3 (P/F)

Cartesian high speed robot with 3 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 0,87 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 2 kg.

Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO | MODEL

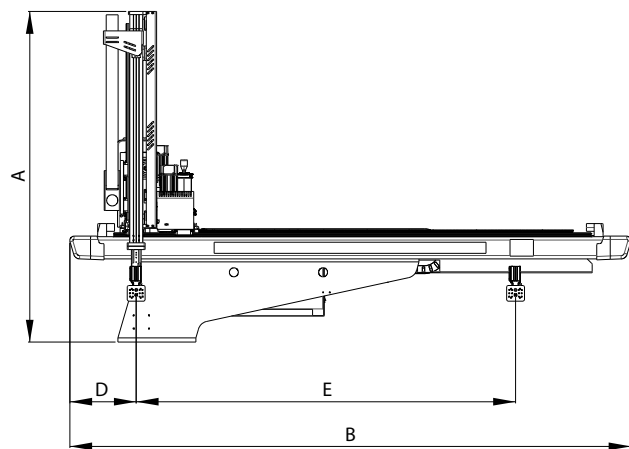
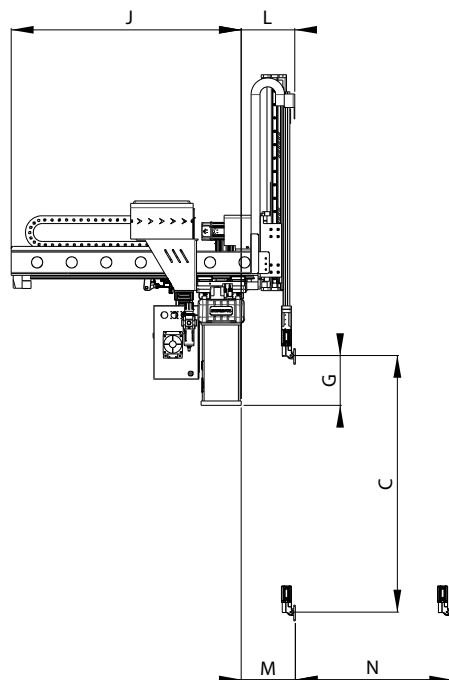
BRT.NG11WSS3 (P/F)

Consumo elettrico Power source	kVA	3,2
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	1700
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	700
Corsa verticale Vertical stroke	mm	1150
Carico massimo Max. loading	kg	2
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	0,87
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	4,42
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	3,2
Peso Weight	kg	305

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore

Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

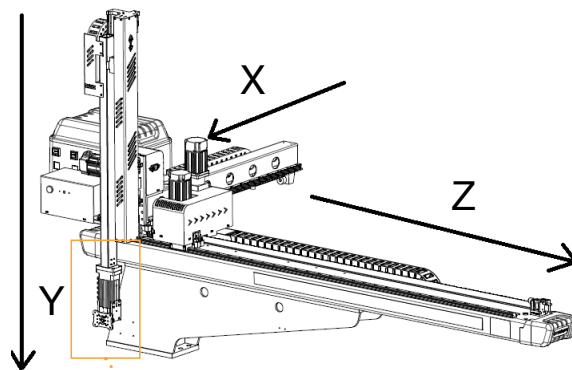
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
mm	1482	2515	1150	298	1700	-	219	-	-	1036	-	233	237	700



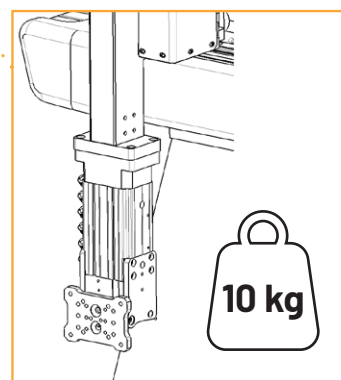
BRT.NN11WSS3

Robot cartesiano 3 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 3 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
1,63 s
Extract dry cycle



BRT.NN11WSS3 (P/F)

Robot cartesiano 3 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 1,63 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 10 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.NN11WSS3 (P/F)

Cartesian robot with 3 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 1,63 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 10 kg.

Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO | MODEL

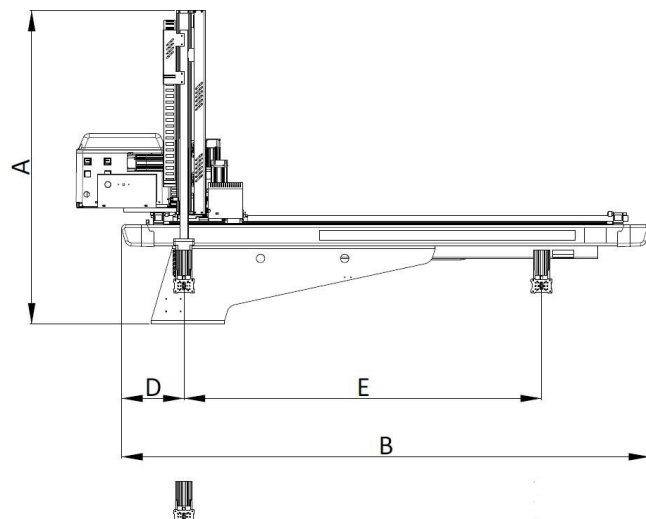
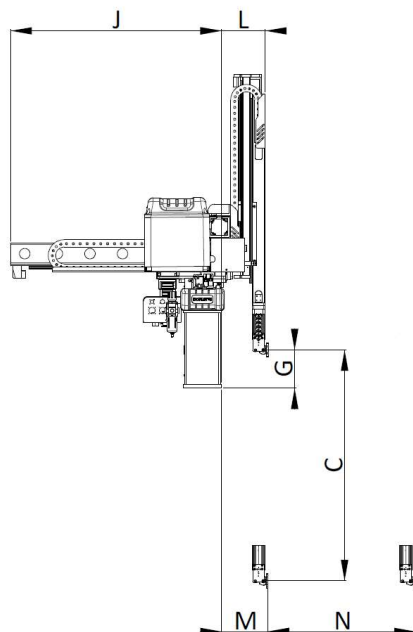
BRT.NN11WSS3 (P/F)

Consumo elettrico Power source	kVA	3,2
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	1700
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	700
Corsa verticale Vertical stroke	mm	1100
Carico massimo Max. loading	kg	10
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	1,63
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	6,15
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	3,2
Peso Weight	kg	305

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore

Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

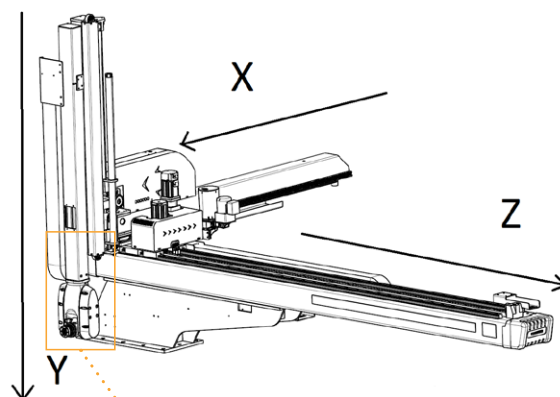
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
mm	1485	2510	1100	295	1700	-	181	-	-	1006	-	193	215	700



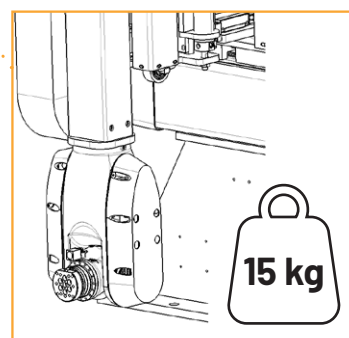
BRT.NN15WSS5

Robot cartesiano 5 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 5 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
2,74 s
Extract dry cycle



BRT.NN15WSS5 (P/F)

Robot cartesiano 5 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 2,74 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 15 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.NN15WSS5 (P/F)

Cartesian robot with 5 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 2,74 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 15 kg.

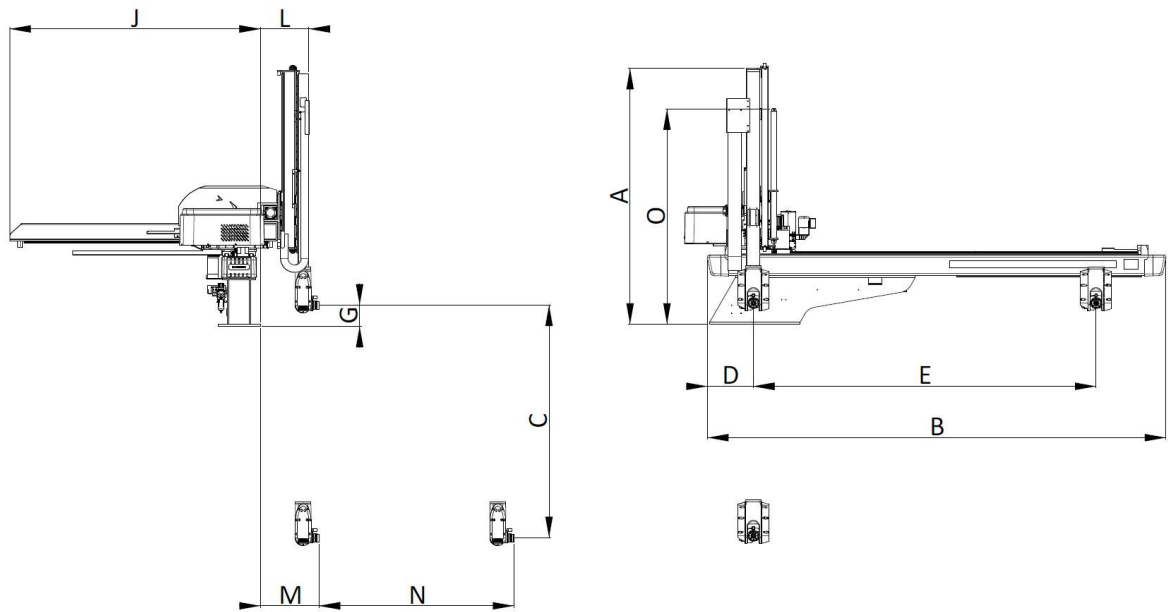
Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.NN15WSS5 (P/F)
Consumo elettrico Power source	kVA	3,2
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	2200
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	900
Corsa verticale Vertical stroke	mm	1500
Carico massimo Max. loading	kg	15
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	2,74
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	9,03
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	3,2
Peso Weight	kg	680

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore
Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

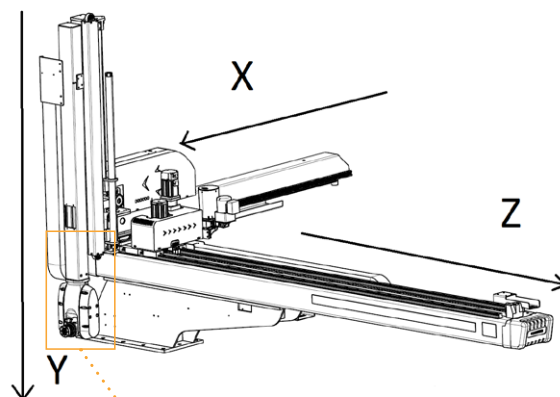
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
mm	1751	3075	1500	354	2200	-	265	-	-	1398	-	368	417	900



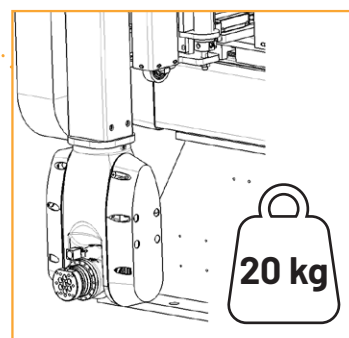
BRT.NN17WSS5

Robot cartesiano 5 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 5 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
5,21 s
Extract dry cycle



BRT.NN17WSS5 (P/F)

Robot cartesiano 5 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 5,21 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 20 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.NN17WSS5 (P/F)

Cartesian robot with 5 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 5,21 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 20 kg.

Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO | MODEL

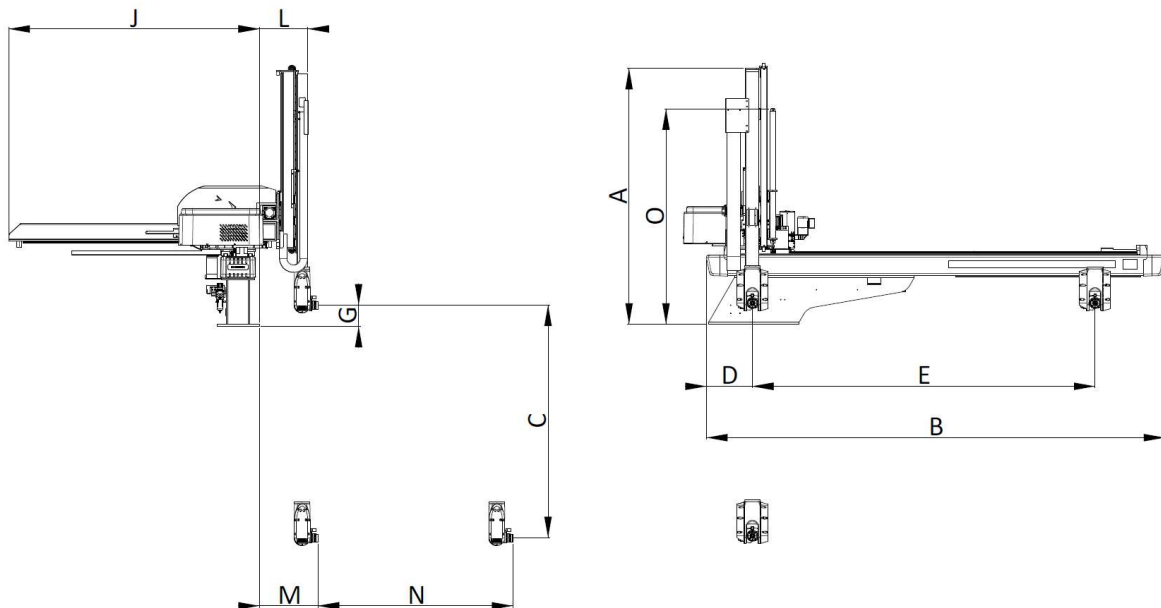
BRT.NN17WSS5 (P/F)

Consumo elettrico Power source	kVA	4,2
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	2500
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	1430
Corsa verticale Vertical stroke	mm	1700
Carico massimo Max. loading	kg	20
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	5,21
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	15,54
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	15
Peso Weight	kg	790

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore

Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

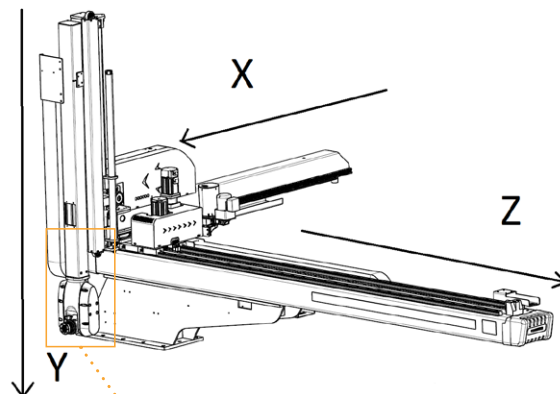
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O
mm	1886	3495	1700	485	2500	-	173	-	-	1885	-	430	435	1430	1597



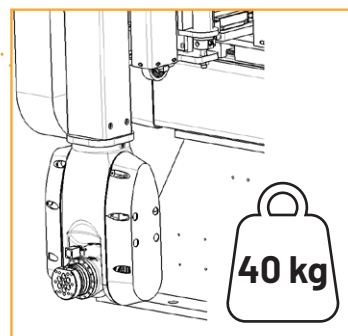
BRT.N24WSS5

Robot cartesiano 5 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 5 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
6,69 s
Extract dry cycle



BRT.N24WSS5 (P/F)

Robot cartesiano 5 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 6,69 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 40 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.N24WSS5 (P/F)

Cartesian robot with 5 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 6,69 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 40 kg.

Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO | MODEL

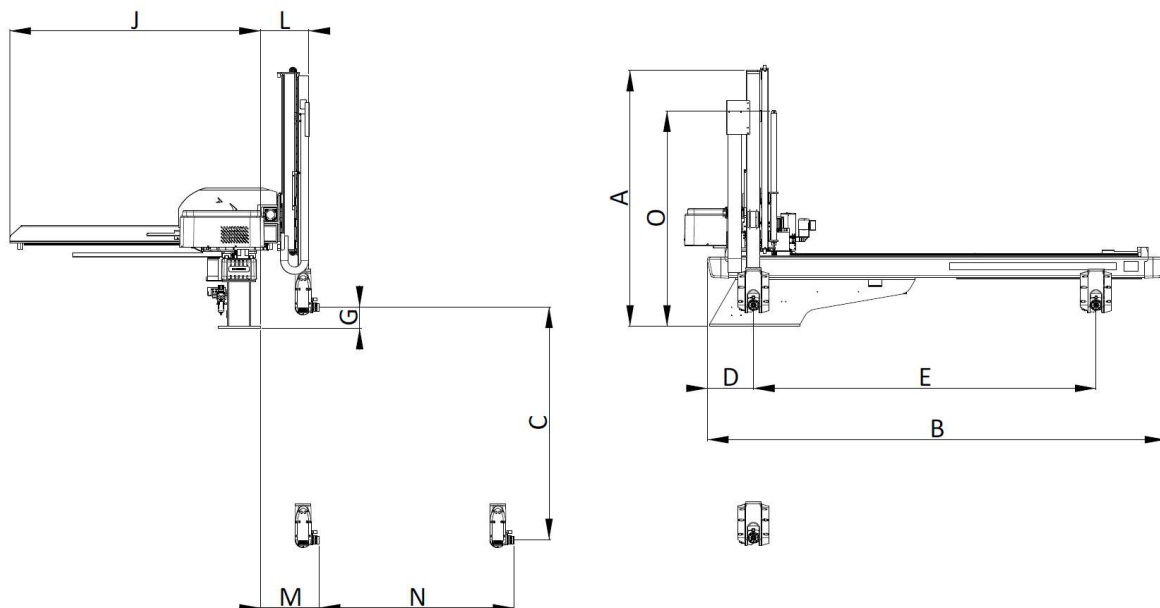
BRT.N24WSS5

Consumo elettrico Power source	kVA	6,7
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	3200
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	2000
Corsa verticale Vertical stroke	mm	2400
Carico massimo Max. loading	kg	40
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	6,69
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	21,4
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	15
Peso Weight	kg	1550

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore

Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

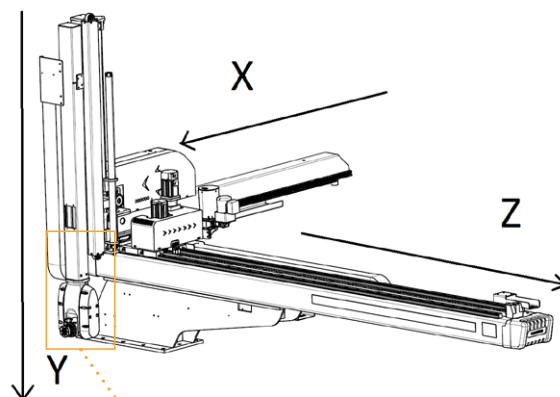
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O
mm	2644	4380	2400	569	3200	-	313	-	-	2618	-	605	694	2000	2314



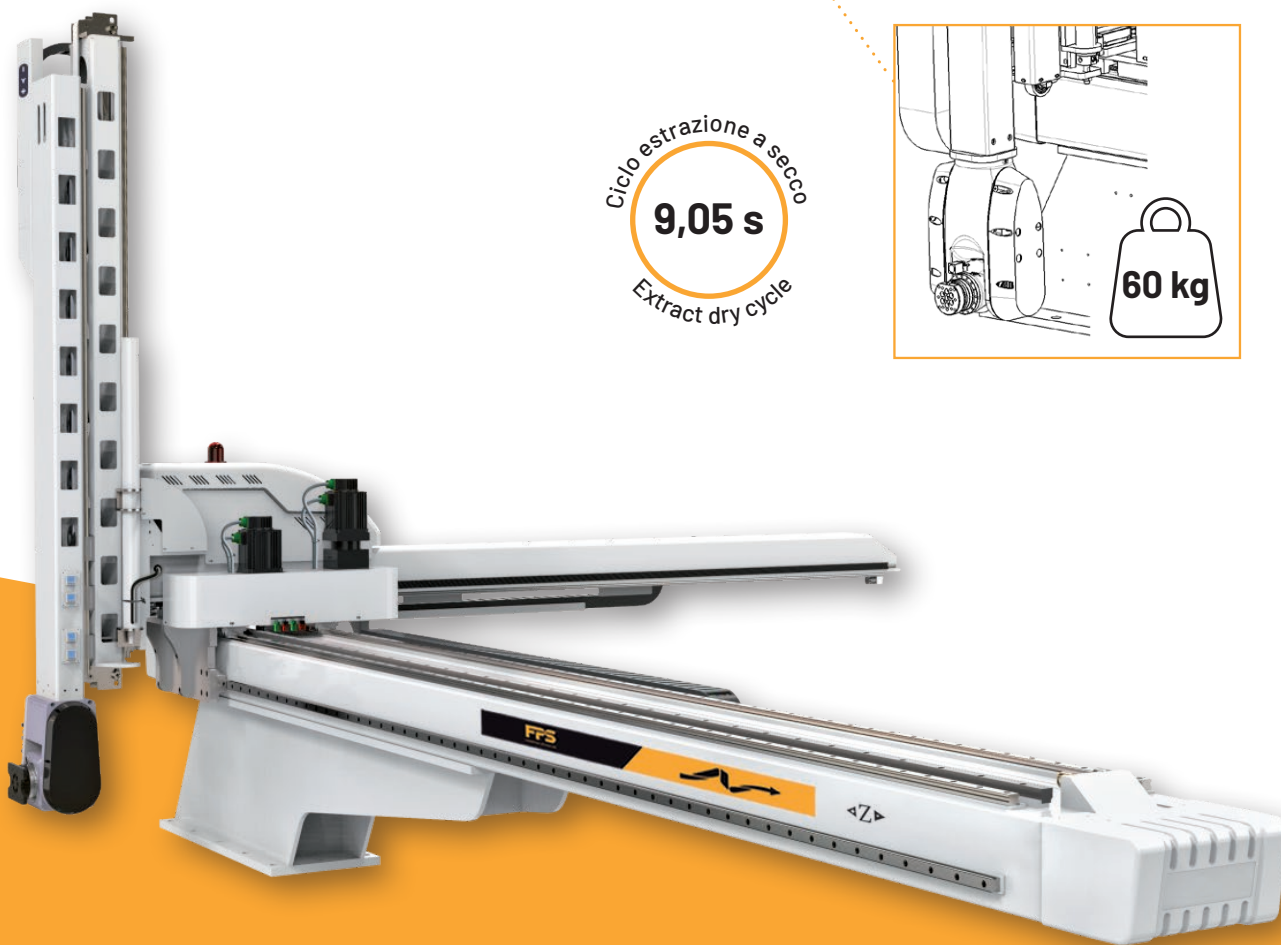
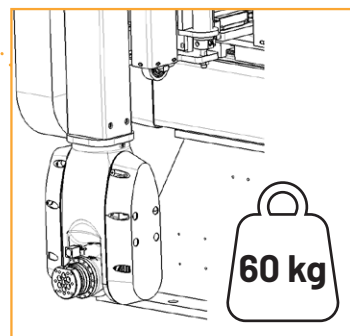
BRT.N30WSS5

Robot cartesiano 5 assi
Verticale telescopico

Cartesian robot 5 axis
Telescopic vertical



Ciclo estrazione a secco
9,05 s
Extract dry cycle



BRT.N30WSS5 (P/F)

Robot cartesiano 5 assi di cui quello verticale telescopico.
Ciclo estrazione a secco 9,05 s, 4 circuiti del vuoto, 4 circuiti pinze e carico polso 60 kg.

Applicabile a tutti i tipi di macchine ad iniezione orizzontale.

BRT.N30WSS5 (P/F)

Cartesian robot with 5 axes including the telescopic vertical one.
Extraction dry cycle 9,05 s, 4 vacuum generators, 4 gripper circuits, payload 60 kg.

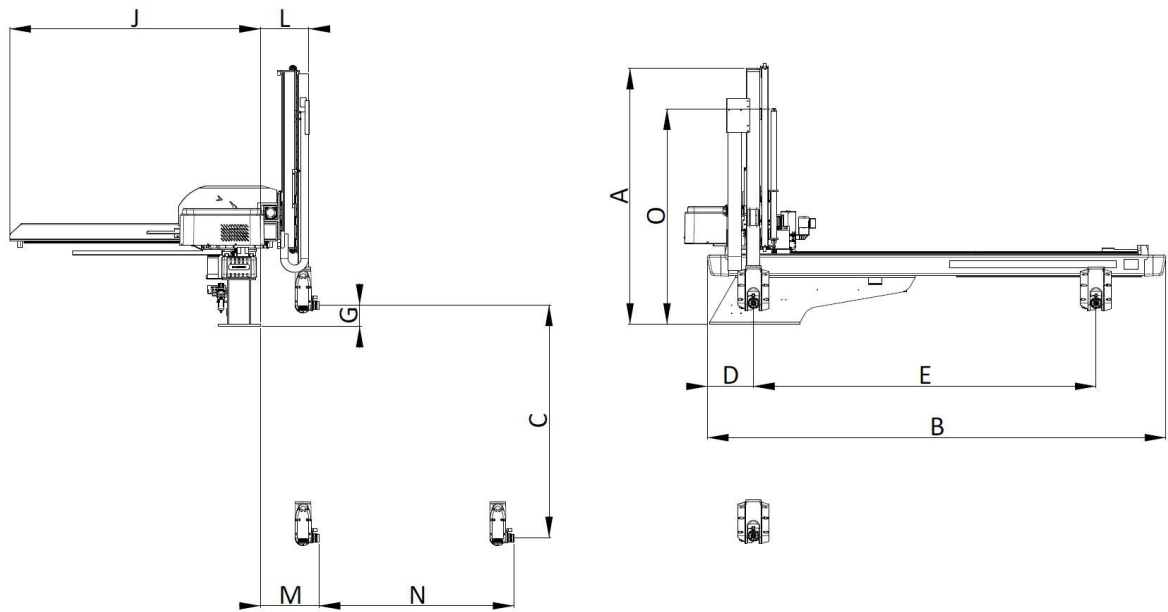
Can be applied to all models of horizontal injection machines.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.N30WSS5
Consumo elettrico Power source	kVA	6,7
Azionamento traslazione Traverser driven	-	AC SERVO MOTOR
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	4000
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	2500
Corsa verticale Vertical stroke	mm	3000
Carico massimo Max. loading	kg	60
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	9,05
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	36,5
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	47
Peso Weight	kg	2020

Versione P: scarico lato operatore | **Versione F:** scarico lato opposto operatore
Version P: operator side download | **Version F:** operator opposite side download

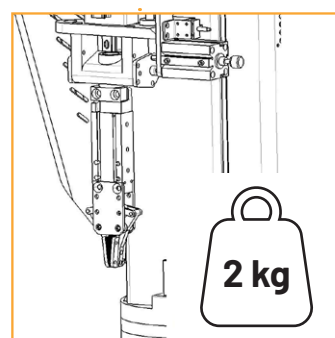
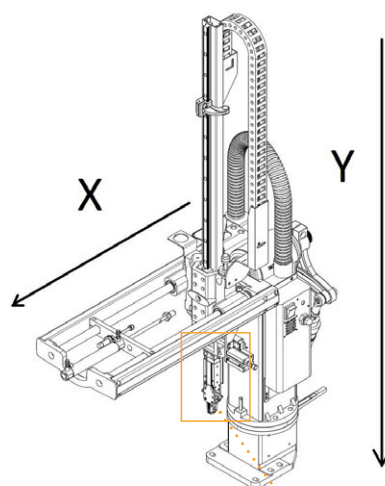
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O
mm	2983	5333	3000	615,5	4000	-	295	-	-	3154,5	-	601	690	2500	2493



BRT.P06ISS0 BRT.P08WSS0

Estrattore di materozza
pneumatico

Pneumatic
sprue picker



BRT.P06ISS0 BRT.P08WSS0

Gli estrattori di materozze sono veloci nelle operazioni di estrazione (meno di 0,8 secondi in media).

Sono in grado di separare il pezzo stampato dalla sua materozza, possono anche essere dotati di opzioni come generatore del vuoto e mani di presa di piccole dimensioni.

BRT.P06ISS0 BRT.P08WSS0

The sprue pickers are fast in extraction operations (less than 0,8 seconds on average).

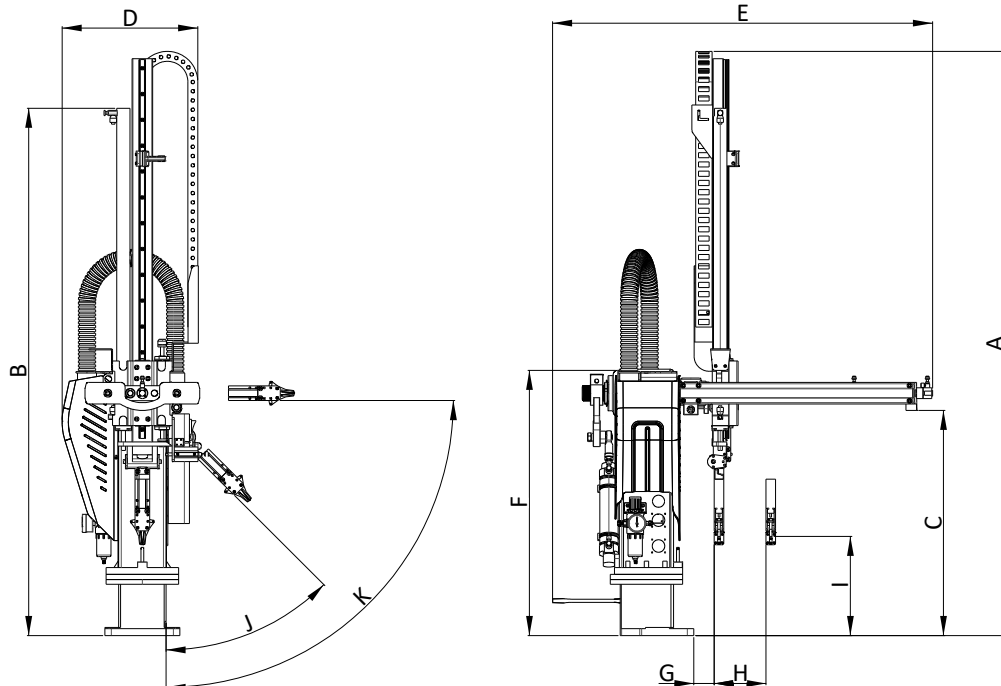
They are capable of separating the moulded part from its sprue, and can also be equipped with options such as a vacuum generator and small gripper hands.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.P06ISS0	BRT.P08WSS0
Consumo elettrico Power source	kVA	0,06	0,06
Azionamento traslazione Traverser driven	-	PNEUMATIC	PNEUMATIC
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	-	-
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	120	300
Corsa verticale Vertical stroke	mm	650	850
Carico massimo Max. loading	kg	2	2
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	1,6	2
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	5,5	6
Angolo Angle	-	30° - 90°	30° - 90°
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	3	3
Peso Weight	kg	36	60

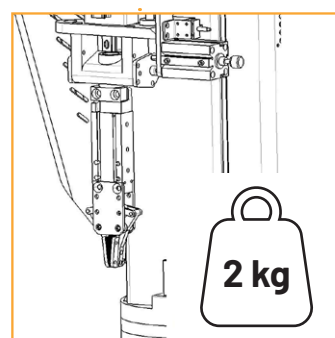
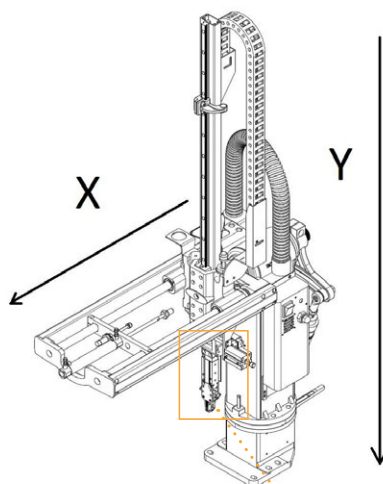
		A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K
BRT.P06ISS0	mm	1357	1225	523	319	881	619	47	120	255	45°	90°
BRT.P08WSS0	mm	1205	1031	523	370	972	619	102	300	180	45°	90°



BRT.P07ISS1

Estrattore di materozza
con verticale motorizzato

Sprue picker
vertical motor



BRT.P07ISS1

Gli estrattori di materozze sono veloci nelle operazioni di estrazione (meno di 0,8 secondi in media).

Sono in grado di separare il pezzo stampato dalla sua materozza, possono anche essere dotati di opzioni come generatore del vuoto e mani di presa di piccole dimensioni.

BRT.P07ISS1

The sprue pickers are fast in extraction operations (less than 0,8 seconds on average).

They are capable of separating the moulded part from its sprue, and can also be equipped with options such as a vacuum generator and small gripper hands.

Caratteristiche tecniche

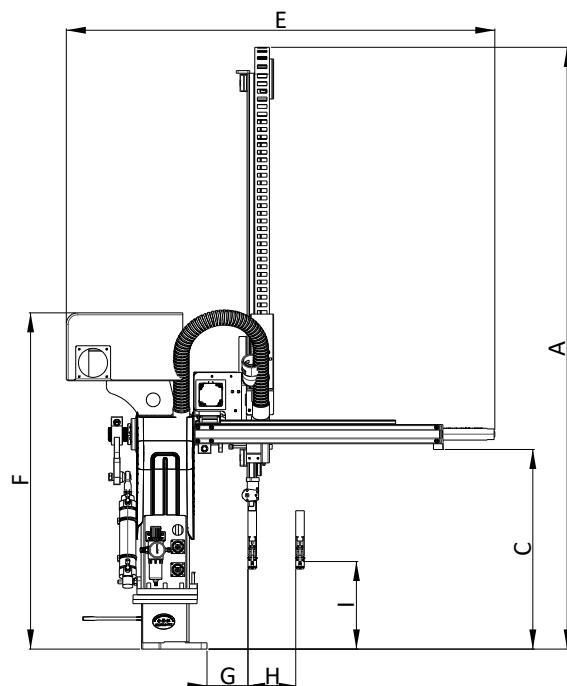
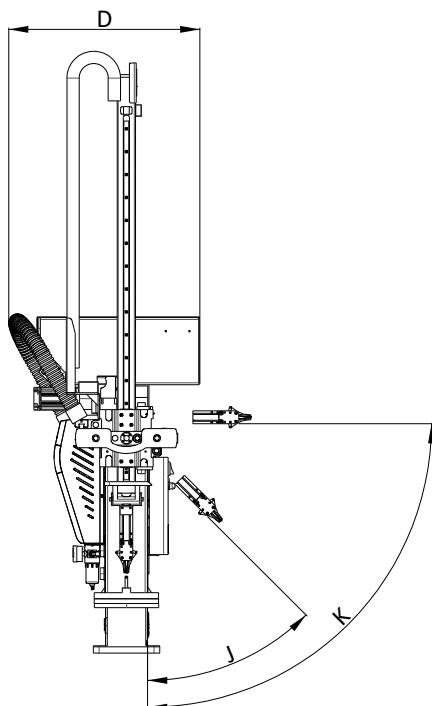
Technical specifications

MODELLO | MODEL

BRT.P07ISS1

Consumo elettrico Power source	kVA	0,7
Azionamento traslazione Traverser driven	-	PNEUMATIC - ELETTRIC
Corsa di traslazione Traverse stroke	mm	-
Corsa trasversale Crosswise stroke	mm	125
Corsa verticale Vertical stroke	mm	750
Carico massimo Max. loading	kg	2
Tempo di estrazione a secco Dry take out time	sec.	1,4
Tempo di ciclo a secco Dry cycle time	sec.	5
Angolo Angle	-	-
Consumo d'aria Air consumption	nl/cycle	3
Peso Weight	kg	50

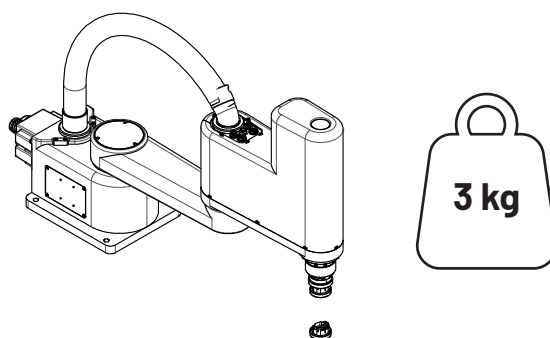
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K
mm	1577	-	523	500	1121	881	107	125	224	45°	90°



BRT.IRSC0603A

Robot antropomorfo
4 assi

Anthropomorphic robot
4 axis



BRT.IRSC0603A

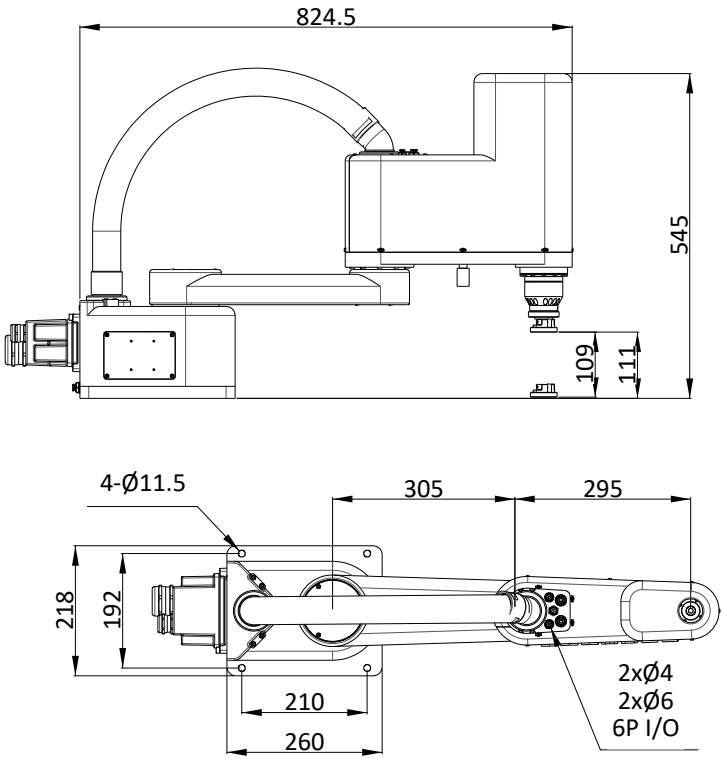
Con un carico utile di 3 kg, uno sbraccio orizzontale di 600 mm e verticale di 109 mm, questo robot è ideale per applicazioni di assemblaggio, pick and place, ispezione e imballaggio su piccola scala. Il suo design leggero, l'ingombro ultracompatto e i servizi integrati riducono al minimo il rischio di interferenze con i dispositivi periferici.

BRT.IRSC0603A

With a payload of 3 kg, a horizontal reach of 600 mm and a vertical reach of 109 mm, this robot is ideal for small-scale assembly, pick and place, inspection, and packaging applications. Its lightweight design, ultra-compact footprint and integrated services minimize the risk of interference with peripheral devices.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

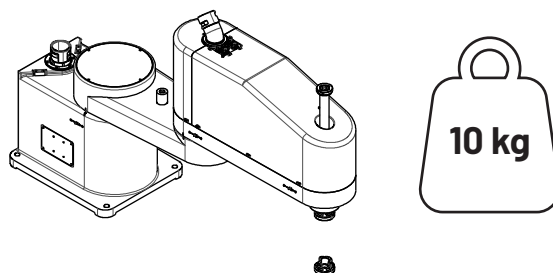
MODELLO MODEL		BRT.IRSC0603A	
		Allineare - Range	Velocità massima - Max. speed
Braccio Arm	J1	±128°	480°/s
	J2	±145°	576°/s
	J3	109 mm	900 mm/s
Polso Wrist	J4	±360°	696°/s
Lunghezza del braccio Arm lenght	mm	600	
Ripetibilità Repeatability	mm	±0,02	
Capacità di carico Loading Ability	kg	3	
Fonte di energia Power Source	kVA	5,62	
Peso Weight	kg	28	



BRT.IRSC0810A

Robot antropomorfo
4 assi

Anthropomorphic robot
4 axis



BRT.IRSC0810A

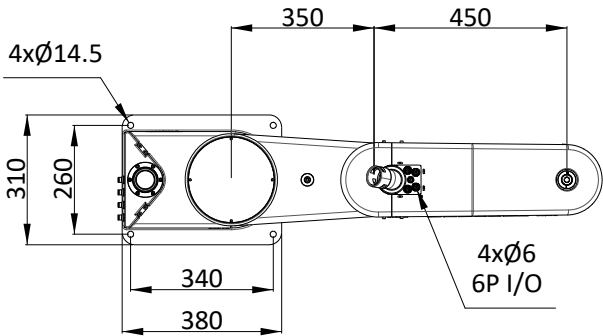
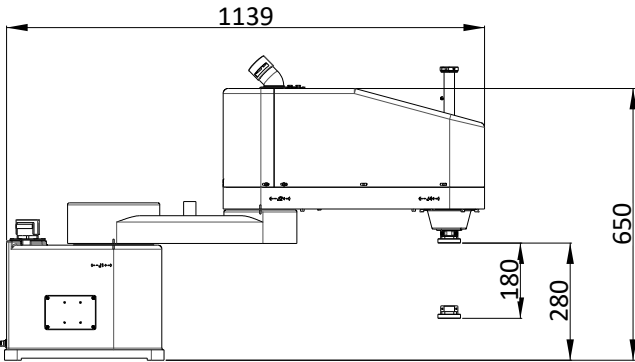
Con un carico utile di 10 kg, uno sbraccio orizzontale di 800 mm e verticale di 180 mm, questo robot è ideale per applicazioni di assemblaggio, pick and place, ispezione e imballaggio su piccola scala. Il suo design leggero, l'ingombro ultracompatto e i servizi integrati riducono al minimo il rischio di interferenze con i dispositivi periferici.

BRT.IRSC0810A

With a payload of 10 kg, a horizontal reach of 800 mm and a vertical reach of 180 mm, this robot is ideal for small-scale assembly, pick and place, inspection, and packaging applications. Its lightweight design, ultra-compact footprint and integrated services minimize the risk of interference with peripheral devices.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.IRSC0810A	
		Allineare - Range	Velocità massima - Max. speed
Braccio Arm	J1	±130°	300°/s
	J2	±140°	473°/s
	J3	180 mm	1134 mm/s
Polso Wrist	J4	±360°	1875°/s
Lunghezza del braccio Arm lenght	mm	800	
Ripetibilità Repeatability	mm	±0,03	
Capacità di carico Loading Ability	kg	10	
Fonte di energia Power Source	kVA	4,1	
Peso Weight	kg	75	



BRT.IRUS1510A

Robot antropomorfo
6 assi

Anthropomorphic robot
6 axis



BRT.IRUS1510A

Grazie a un design leggero e compatto questa serie di robot sono ideali per l'utilizzo negli spazi di lavoro ristretti. Adatti a ogni tipo di applicazione di movimentazione dei materiali, come ad esempio carico/scarico in una macchina utensile o prelievo e imballaggio, ad alta velocità, su un nastro trasportatore nel campo della logistica.

Grazie al potente polso, consente di eseguire assemblaggi precisi e sofisticati a 6 gradi di libertà per molteplici applicazioni. Con un eccellente rapporto peso/carico utile e al lungo sbraccio, è perfetto per il montaggio sugli AGV. Disponibile un'ampia gamma di opzioni robotiche.

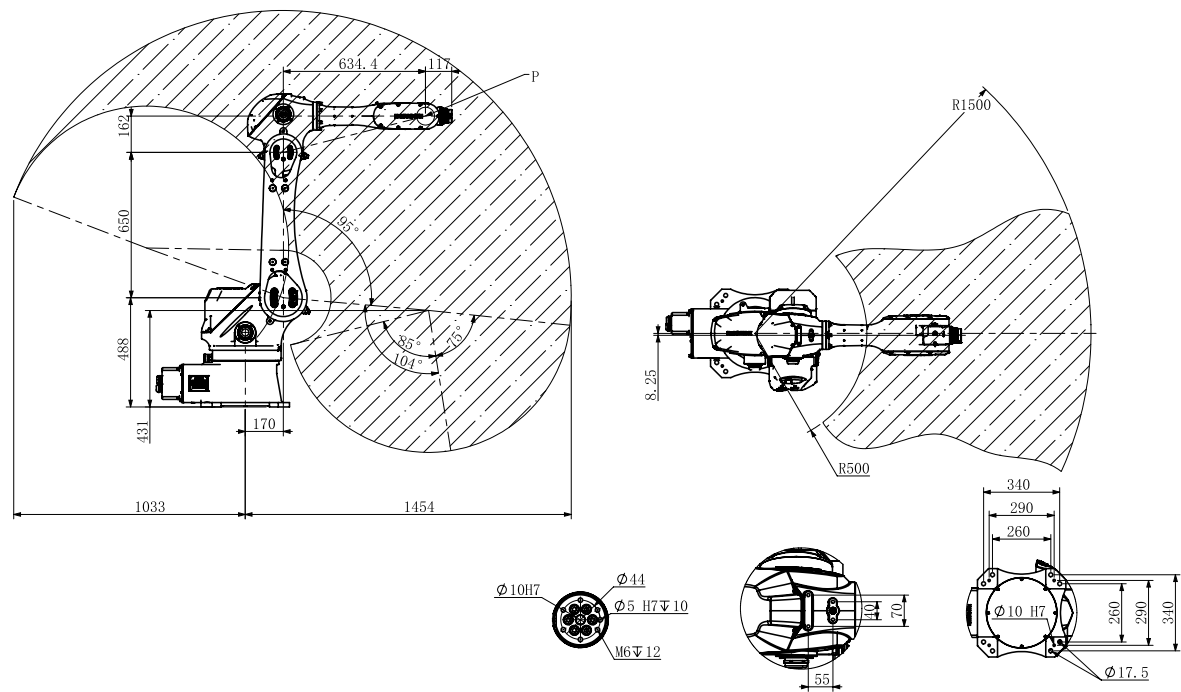
BRT.IRUS1510A

With their lightweight and compact design, this series of robots are ideal for use in tight work spaces. They are suitable for all kinds of material handling applications, such as loading/unloading in a machine tool or high-speed picking and packing on a conveyor belt in logistics.

Thanks to its powerful wrist, it enables precise and sophisticated 6-degree-of-freedom assembly for a variety of applications. With its excellent payload-to-weight ratio and long reach, the Borunte series is perfect for mounting on AGVs. A wide range of robotic options is available.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.IRUS1510A	
		Allineare - Range	Velocità massima - Max. speed
Braccio Arm	J1	±165°	190°/s
	J2	-95°/+70°	173°/s
	J3	-85°/+75°	223°/s
Polso Wrist	J4	±180°	250°/s
	J5	±115°	270°/s
	J6	±360°	336°/s
Lunghezza del braccio Arm lenght	mm	1500	
Ripetibilità Repeatability	mm	±0,05	
Capacità di carico Loading Ability	kg	10	
Fonte di energia Power Source	kVA	5,06	
Peso Weight	kg	150	



BRT.IRUS0707A

Robot antropomorfo
6 assi

Anthropomorphic robot
6 axis



BRT.IRUS0707A

Grazie a un design leggero e compatto questa serie di robot sono ideali per l'utilizzo negli spazi di lavoro ristretti. Adatti a ogni tipo di applicazione di movimentazione dei materiali, come ad esempio carico/scarico in una macchina utensile o prelievo e imballaggio, ad alta velocità, su un nastro trasportatore nel campo della logistica.

Grazie al potente polso, consente di eseguire assemblaggi precisi e sofisticati a 6 gradi di libertà per molteplici applicazioni. Con un eccellente rapporto peso/carico utile e al lungo sbraccio, è perfetto per il montaggio sugli AGV. Disponibile un'ampia gamma di opzioni robotiche.

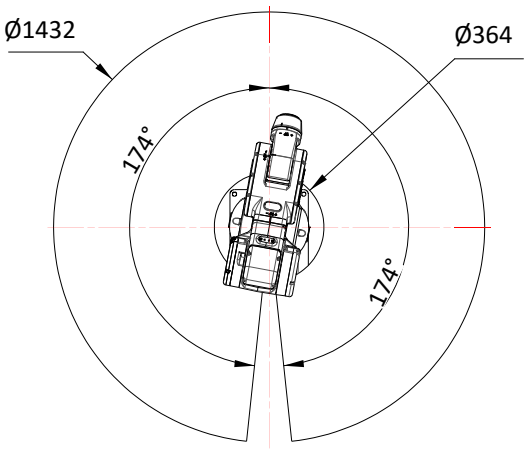
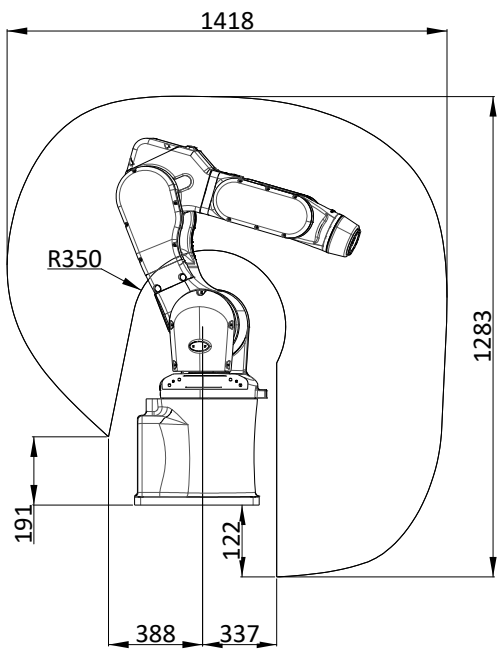
BRT.IRUS0707A

With their lightweight and compact design, this series of robots are ideal for use in tight work spaces. They are suitable for all kinds of material handling applications, such as loading/unloading in a machine tool or high-speed picking and packing on a conveyor belt in logistics.

Thanks to its powerful wrist, it enables precise and sophisticated 6-degree-of-freedom assembly for a variety of applications. With its excellent payload-to-weight ratio and long reach, the Borunte series is perfect for mounting on AGVs. A wide range of robotic options is available.

Caratteristiche tecniche
Technical specifications

MODELLO MODEL		BRT.IRUS0707A	
		Allineare - Range	Velocità massima - Max. speed
Braccio Arm	J1	±174°	220°/s
	J2	-125°/+85°	270°/s
	J3	-60°/+175°	308°/s
Polso Wrist	J4	±180°	308°/s
	J5	±120°	300°/s
	J6	±360°	342°/s
Lunghezza del braccio Arm lenght	mm	700	
Ripetibilità Repeatability	mm	±0,03	
Capacità di carico Loading Ability	kg	7	
Fonte di energia Power Source	kVA	3	
Peso Weight	kg	55	



UNIVERSAL CONTROLLER PAD



CONTROLLER PAD

Terminale operatore con touch screen.
Rapido apprendimento tramite maschere dedicate.
Controllo opzioni installate a video.
Il controllore è unificato per la serie di Robot FPS.

CONTROLLER PAD

Operator terminal with touch screen.
Quick learning via dedicated masks.
On-screen control of installed options.
The controller is unified for the FPS robot series.

Caratteristiche tecniche

Technical specifications

MODELLO MODEL		CONTROLLER PAD
Specifiche del touchscreen Touch screen specifications	-	800 x 600, tocco singolo (schermo resistenza) 800 x 600, single-touch (resistance screen)
Processore Processor	-	Single-core A8/ARM processore /1GHZ Single-core A8/ARM processor /1GHZ
Memoria interna Internal storage	MB	512
Interfaccia Interface	-	USB
Tastiera Keyboard	-	Jog (+), 16 punti, tasto direzione 2 punti, tasto funzione 4 punti, tasto funzione associabile 4 punti Jog (+), 16 points, direction key 2 points, function key 4 points, bindable function key 4 points
Interruttore di sicurezza Safety switch	-	Interruttore di: arresto di emergenza, di selezione della modalità chiave, di abilitazione della posizione a 3 segmenti Emergency stop switch, key mode selection switch, 3-segment position enable switch
Fonte di energia Power source	V	DC 24 ±5%
Consumo energetico Power consumption	mA	Max: 250
Temperatura ambiente Ambient temperature	-	0°~ +45° durante il funzionamento; -20°~ +70° durante lo stoccaggio 0°~ +45° in operation; -20°~ +70° in storage
Umidità Humidity	-	Max: 85% (senza condensa) Max: 85% (no condensation)
Dimensioni Size	mm	292 x 222 x 125
Penna touch Touch pen	-	1
Materiali Materials	-	ABS rosso/nero ABS red/black
Peso Weight	kg	1,75

